

## OAOWFC 進捗状況

柳澤顕史、沖田喜一、清水康広、黒田大介、坂本彰弘、小矢野久、吉田道利、(国立天文台・岡山)、西野徹雄(国立天文台・三鷹)、中田好一(東京大学)、太田耕司(京都大学)、河合誠之(東京工業大学)

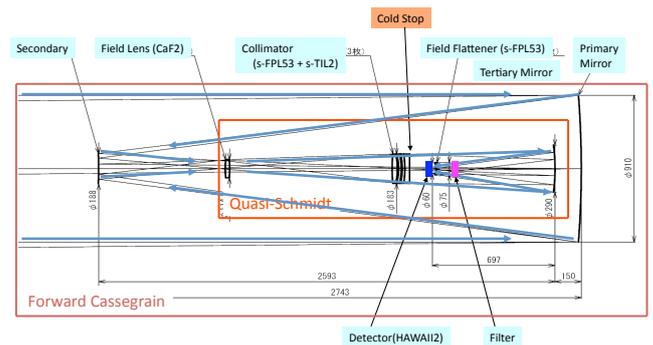
## Talk Plan

- OAOWFCの概要
- 主要な研究計画
- これまでの進捗と今後の予定
  - 制御系の改修報告
  - 光軸調整準備の現状

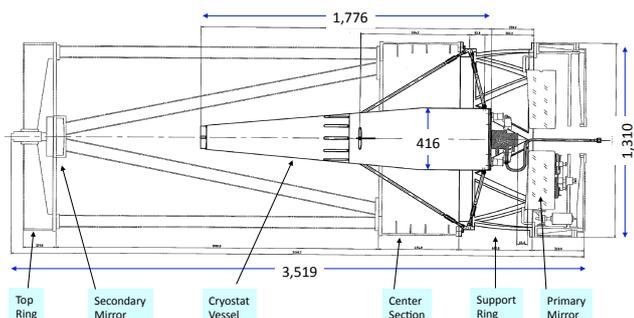
## OAOWFC

- 近赤外
  - 0.9 – 2.5  $\mu\text{m}$
  - Y, J, H, Ks-band
- 広視野撮像装置
  - 0.95 × 0.95 sq.deg.
- ロボット観測

## Optical Layout



## Overview of the OAOWFC



ミラ型変光星の探索に基づく銀河系構造の研究  
ガンマ線バーストの即応観測

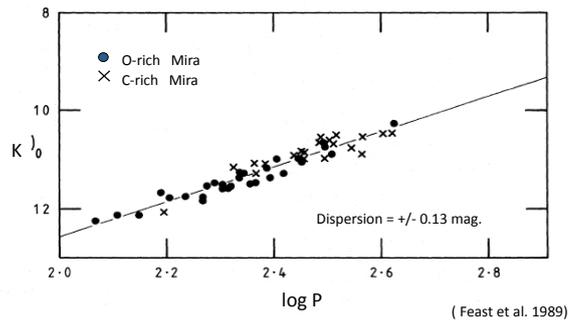
## 主要な研究計画

## Short-period Mira variables

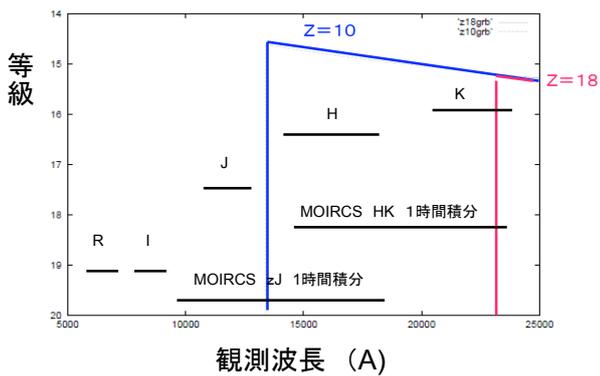
Ideal probe to investigate the Galactic structure

- Short Period ( $P < 300$  d)
  1. Old population
    - 5 to 10 Gyr
    - Distribution reflects mass distribution
  2. Distance measurement
    - Period Luminosity Relation in K-band
  3. Bright & Brightest in the NIR
    - $3000 - 10000 L_{\text{Solar}}$
    - $K=7.6$  @ G.C.,  $K=9.5$  @ 20kpc for  $p=180$  days

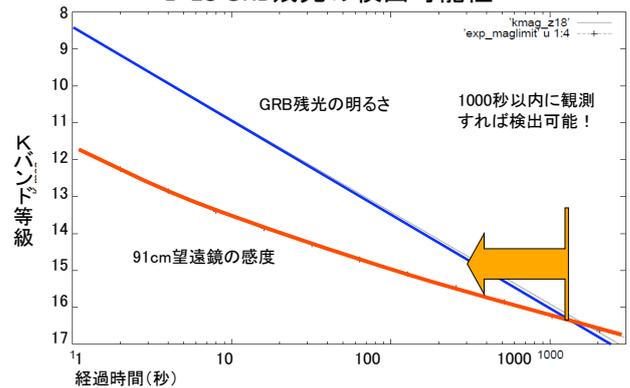
## Period-Luminosity relation of LMC Miras



岡山91cmと50cmの限界等級 (10分露出 S/N=5)



岡山91cm赤外望遠鏡による  
z=18 GRB残光の検出可能性



## これまでの進捗と今後の予定

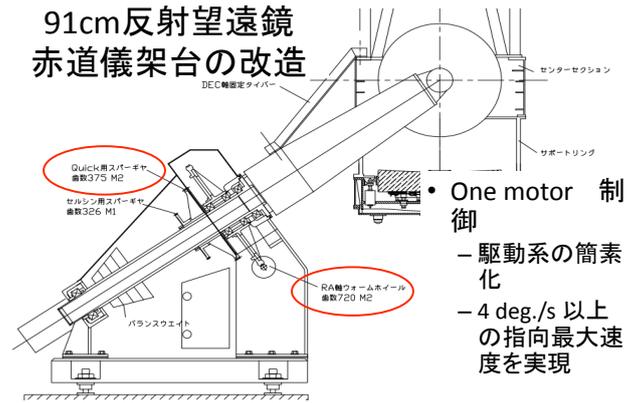
## 昨年度の主な事業

- 91cm 反射望遠鏡・制御系の改造
  - 駆動系の高速化
- 91cm 反射望遠鏡・光学調整の準備
  - 各種調整装置の用意
    - 主焦点カメラ
    - 傾斜計
- SIDECAR ASIC Cryo-card の購入
  - 特定領域研究: ガンマ線バーストで読み解く太鼓の宇宙

## 望遠鏡制御系の改修

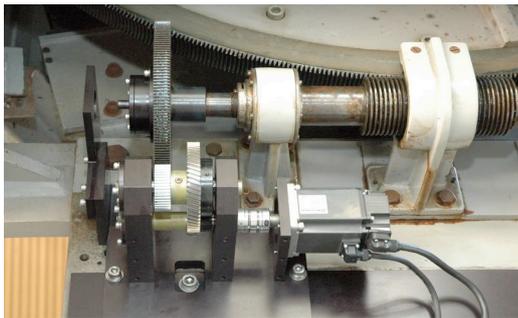
- RA, DEC の駆動系の改修
- RA・DECクラッチ機構へのストープンの取り付け
- 焦点位置計測装置の取り付け
- 主鏡横ずれ防止金具の取り付け
- ドーム・モーターの更新

## 91cm反射望遠鏡 赤道儀架台の改造

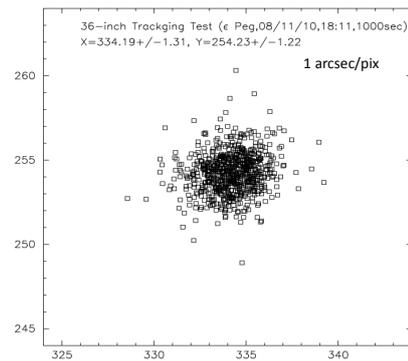


- One motor 制御
- 駆動系の簡素化
- 4 deg./s 以上の指向最大速度を実現

## 91cm望遠鏡駆動系の改修: RA

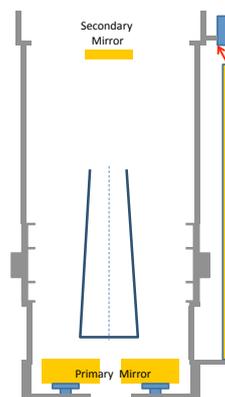


## Tracking results



## 追尾試験のまとめ

- 追尾誤差: 1000 sec
  - 1.2 arcsec(DEC),
  - 1.3 arcsec(RA)
- 周期誤差
  - 観測に支障をもたらす周期誤差はない
    - 機械的周期は 120 sec.



## 焦点位置計測装置

- GRB即応観測
  - 焦点調節の時間的余裕なし
- 主鏡一副鏡間の距離変化をリアルタイム補償
  - OAOWFCピント調節は副鏡の移動のみ
- 焦点位置補償装置
  - 距離基準原器
    - 低膨脹ガラス棒
  - 基準原器との距離を非接触センサで計測

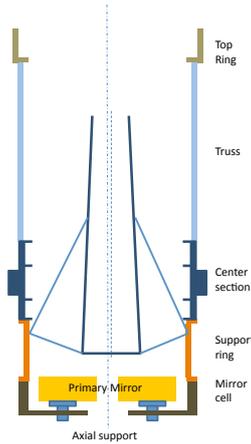
## 納品された距離原器(クリアセラム)



ガラス棒特性:  
線膨脹係数=0.3E-7.  
L=3200mm, Δt=40°Cで 4μm の変化

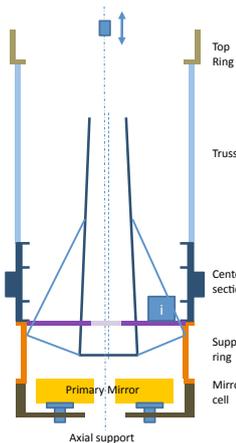
## 光軸調整目標

- 主鏡光軸と、Cryostat 機械軸中心(Cryostat 光学系の光軸)を一致させる
- 許容量
  - 距離: 500μm 以内
  - 角度: 0.1 deg 以内



## 光軸調整戦略

- 基準面を設ける
- 主鏡を基準面に垂直に調整し、基準面上の主鏡光軸位置を求める
- Cryostatを取り付け調整する
  - 基準面に垂直かつ、主鏡光軸と cryostat 機械軸中心が一致するように
- これらの作業を行うために、以下の装置が必要
  - 基準面傾斜測定装置
  - 主焦点カメラ



## 主焦点カメラ諸元

- 主焦点カメラユニット
  - 焦点調節機能を有する CCD Camera ユニット
  - 広い視野(38.7°×25.8°)をもつが補正光学系はない



## PF camera image 例



## 傾斜計測

- 鏡筒外に設ける基準面傾斜を計測
  - 光軸調整の基準
  - RA, DEC エンコーダの原点設定
- 傾斜計に求められる機能
  - 角度計測 <0.01 deg.
    - 光軸調整角度公差: 0.1度
  - 長期の安定性
- 傾斜計: NG3U(独 Seika社製品)を選定
- 計測専用の基板も作成
  - 基板自身のノイズは <0.003 deg. であることを確認

## 傾斜センサ NG3U

メーカー	Seika (独)
測定範囲	$\pm 30^\circ$
分解能(=再現性)	$< 0.003^\circ$
応答時間	0.3 s
出力信号	$2.5V(0 \text{ deg}) \pm 2V(\pm 30^\circ)$
非直線性	1E-3 F.S.
横軸感度	$< 0.5^\circ(45^\circ \text{傾斜で})$
温度ドリフト	$< 0.01\%/^\circ\text{C}$
ゼロドリフト	$\pm 0.001^\circ/\text{C}$
電源電圧、消費電流	8-30V DC, 10 mA

## 製作した傾斜計測基板



## 計測基板諸元

処理チャンネル数	2
データ出力レート	1出力 / 0.32 sec
サンプル回数	$> 2650$ 回/ch/出力
インピーダンス変換	ユニティゲイン・バッファ (OPA227, B.B.)
カットオフ周波数	$> 300$ Hz
A/D	16-bit, 1MHz, 0-5V (AD7672, Analog Devices)
変換係数期待値	0.001143 [deg./ADU]
計測ノイズ	$\pm 0.0015$ [deg.]
通信	RS232C (19,200 baud)